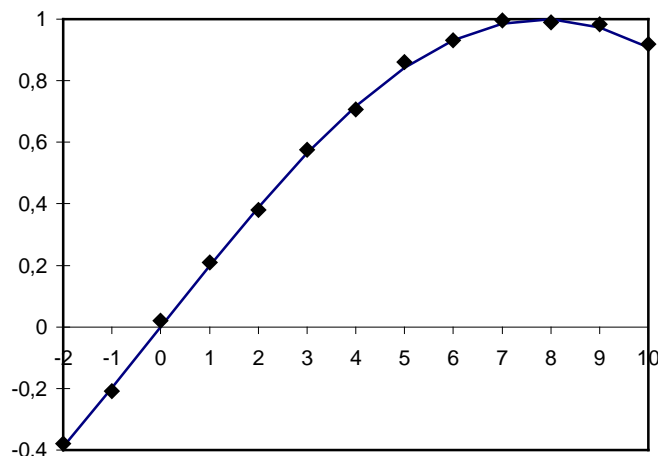


APROKSYMACJA I INTERPOLACJA

Przybliżenie funkcji $f(\underline{x})$ przez inną funkcję $g(\underline{x})$

- funkcja f jest zbyt skomplikowana;
użycie f w dalszej analizie problemu jest trudne
- funkcja f jest znana tylko tabelarycznie;
wymagana jest znajomość f dla argumentów poza siatką



najczęściej

$$g(x) = \sum_{k=0}^n a_k g_k(x)$$

$g_k(x)$ - znane funkcje prostsze

aproxymacja

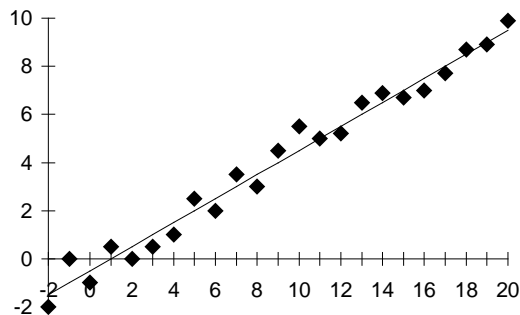
- wielomianowa
- funkcjami trygonometrycznymi
- funkcjami wymiernymi

realizacja np.: wybieramy takie g , że

$$\{g(x_i)\} = \{f(x_i)\}_{i=1}^M$$

$g_k(x_i)$ - jednomiany ----> aproxymacja wielomianowa

UWAGA! jeśli $f(x)$ jest wynikiem doświadczeń
nie można stosować interpolacji,



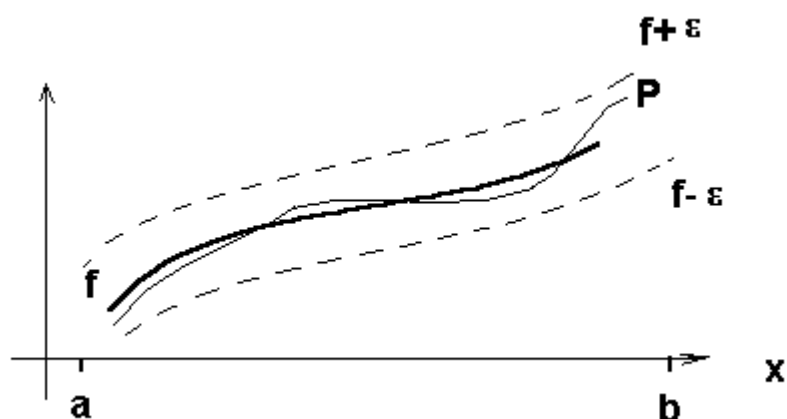
tu stosujemy np. metodę najmniejszych kwadratów
(postulujemy kształt g , z parametrami)

$$\min \left(\sum_i \left(g(x_i; a_1, \dots, a_p) - f(x_i) \right)^2 \right)$$

Tw. Weierstrassa

Jeżeli $f(x)$ jest ciągła w $[a,b]$,

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n, P_n(x) \quad |f(x) - P_n(x)| < \varepsilon$$



Tw. Weierstrassa (dla funkcji okresowych)

jeżeli $F(x)$ jest ciągła i okresowa (2π), to dla każdego $\varepsilon > 0$ istnieje wielomian trygonometryczny stopnia n

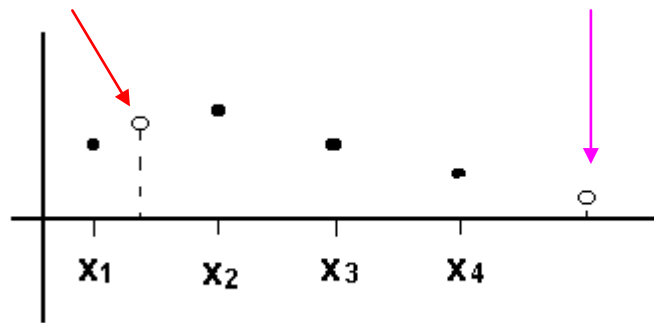
$$S_n(x) = a_0 + \sum_{k=1}^n (a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx))$$

że dla każdego x

$$|F(x) - S_n(x)| < \varepsilon$$

interpolacja

ekstrapolacja



Interpolacja wielomianowa

znalezienie, dla układu $n+1$ różnych węzłów $\{x_i\}$, $i=0,1,\dots,n$ i wartości $\{f_i\}=\{f(x_i)\}$, wielomianu stopnia co najwyżej n , $P_n(x)$ takiego, że

$$P_n(x_i) = f_i$$

TW.

Istnieje dokładnie jeden taki wielomian.

Sposoby konstrukcji wielomianu interpolacyjnego

Dlaczego konstrukcje?

Dlaczego nie tak:

$P_n(x) = a_0x^0 + a_1x^1 + \dots + a_nx^n$ - $n+1$ współczynników,

$\{P_n(x_i) = f_i\}_{i=0,n+1}$ - $n+1$ równań

a) możliwa utrata dokładności przy rozwiązywaniu dużej liczby równań

b) chcemy tylko „móc” obliczyć wartość P dla x spoza siatki
= chcemy mieć prosty przepis (wzór) z małą liczbą operacji

gdyby nawet to:

- rozwiązanie układu $(n+1)$ równań algebraicznych wymaga
(jak zobaczymy) $\sim n^3$ mnożeń

1) wielomian interpolacyjny Lagrange'a

a) uogólnienie interpolacji liniowej

$$(x_0, y_0) \quad i \quad (x_1, y_1)$$

$$(***) \quad P(x) = \frac{(x - x_1)}{(x_0 - x_1)} y_0 + \frac{(x - x_0)}{(x_1 - x_0)} y_1$$

a w ogólności:

$$P(x) = \sum_{k=0}^n f_k L_{n,k}(x), \quad f_k = y_k$$

gdzie

wielomiany $L_{n,k} = L_k$ (ilorazy) stopnia n

$$L_{n,k}(x_i) = \delta_{ik}$$

są postaci

$$L_k(x) = \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n \frac{(x - x_i)}{(x_k - x_i)} = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_k - x_0)(x_k - x_1) \dots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \dots (x_k - x_n)}$$

idealne do zaprogramowania.... (pętle)

n mnożeń prostych ilorazów;

każdy iloraz to jedno dzielenie, razem to $2n$ mnożeń,

obl. wartości wielomianu $\rightarrow n$ razy powyższe mnożenia ...

łącznie $\sim n^2$ mnożeń

ćwiczenie:

porównaj przybliżenie do wartości funkcji $f(x) = 1/x$ w punkcie $x=3$ za pomocą 3-wyrazowego rozwinięcia w szereg Taylora w otoczeniu $x_0=1$ oraz wielomianu Lagrange'a na 3 węzłach w punktach 1.0, 2.0, 4.0

Błąd interpolacji wielomianowej

Twierdzenie

Jeśli $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ i $f \in C^{n+1}[a, b]$ to

$$\forall x \in [a, b] \exists \xi(x) \in (a, b) \quad f(x) - P(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!} (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

dowód

zdefiniujmy $L_n(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$

(wielomian $n+1$ stopnia), oraz

$$\varphi(x) = f(x) - P(x) - K \cdot L_n(x)$$

wyberzmy takie K , żeby dla dodatkowego x z $[a, b]$

$$\varphi(x) = 0$$

Tw. Rolle'a

$\varphi(x)$: ma $n+2$ miejsc zerowych

... ..

$\varphi^{(n+1)}(x)$: ma 1 miejsce zerowe

to istnieje takie ξ w $[a,b]$, że

$$0 = \varphi^{(n+1)}(\xi) = f^{(n+1)}(\xi) - K \cdot (n+1)! \quad (*)$$

(znika pochodna $P(x)$, pochodna $L_n(x) = (n+1)!$)

wstawienie K do (*) kończy dowód.

... program INTERP_G ...

węzły równoodległe

$$x_{i+1} - x_i = h$$

wprowadzając zmienną

$$t = (x - x_0) / h$$

dostajemy

$$L_k(x) = \frac{(-1)^{n-k}}{n!} \binom{n}{k} \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (t - i)$$

dla

$$P(x) = \sum_{k=0}^n f_k L_k(x)$$

w $L_k - 2n$ mnożeń , łączni $\sim n^2$ ale b. prosty algorytm (!)

metoda Neville'a (interpolacja iteracyjna)

jak znaleźć rząd wielomianu, który "dostatecznie" dokładnie przybliży f w punkcie x bez konieczności generowania "od początku" kolejnych wielomianów

$$X_0, X_1, X_2, \dots, X_n$$

niech

$Q_{i,j-1}$, $i \geq j-1$ oznacza wielomian stopnia $j-1$

określony na j węzłach:

$$X_{i-j+1}, X_{i-j+2}, \dots, X_{i-1}, X_i$$

to

wielomian stopnia j można zbudować jako

$$Q_{i,j}(x) = \frac{(x - x_{i-j})Q_{i,j-1}(x) - (x - x_i)Q_{i-1,j-1}(x)}{x_i - x_{i-j}}$$

tzn. na takiej samej zasadzie jak konstruowaliśmy kolejne wielomiany Lagrange'a w (***) (np. $i=1, j=1$)

$$X_0 \quad Q_{0,0}$$

$$X_1 \quad Q_{1,0} \quad Q_{1,1}$$

x_2 $Q_{2,0}$ $Q_{2,1}$ $Q_{2,2}$
 x_3 $Q_{3,0}$ $Q_{3,1}$ $Q_{3,2}$ $Q_{3,3}$

... ..

odpowiedni fragment algorytmu

```

* wprowadź wartości  $x_0, x_1, \dots, x_n$  na  $xt[0..m]$ 
  oraz  $f(x_0), \dots, f(x_n)$  jako  $Q_{0,0}, Q_{1,0}, \dots, Q_{n,0}$  na  $Q[0..m,0..m]$ 
  i:=0;
  repeat
    i:=i+1;
    for j:=1 to i do
       $Q[i,j] := (x - xt[i-j]) * Q[i,j-1] - (x - xt[i]) * Q[i-1,j-1] / (x[i] - xt[i-j])$  ;
    until  $abs(Q[i,i] - Q[i-1,j-1]) < \epsilon$ ;

```

WIELOMIAN INTERPOLACYJNY NEWTONA

1. Różnice skończone

różnice progresywne

$$\Delta^0 f(x) = f(x)$$

$$\Delta^k f(x) = \Delta^{k-1} f(x+h) - \Delta^{k-1} f(x)$$

$$\Delta^k f(x) = \sum_{i=0}^k (-1)^{k-i} \binom{k}{i} f(x+ih)$$

różnice wsteczne

$$\nabla^0 f(x) = f(x)$$

$$\nabla^k f(x) = \nabla^{k-1} f(x) - \nabla^{k-1} f(x-h)$$

tablice różnic skończonych

$$f_i = f(x_0 + ih)$$

x_0	f_0	$\Delta^1 f_0$	$\Delta^2 f_0$	$\Delta^3 f_0$	\dots	$\Delta^{n-1} f_0$	$\Delta^n f_0$
x_1	f_1	$\Delta^1 f_1$	$\Delta^2 f_1$	\dots	\dots	$\Delta^{n-1} f_1$	
x_2	f_2	$\Delta^1 f_2$	$\Delta^2 f_2$	\dots	\dots		
\dots	\dots	\dots					
x_{n-1}	f_{n-1}	$\Delta^1 f_{n-1}$					
x_n	f_n						

wzór interpolacyjny Newtona (w przód)

$$P(x_0 + h \cdot s) = \sum_{i=0}^n \binom{s}{i} \Delta^i f_0$$

(**)

gdzie $\binom{s}{i}$ należy rozumieć jako

$$\frac{s(s-1)(s-2)\cdots(s-i+1)}{i!}$$

dla dowolnego s rzeczywistego, także dla $s < 0$,

2. Ilorazy różnicowe

$$\begin{array}{ccccccc} x_0 & f[x_0] & & & & & \\ & & f[x_0, x_1] & & & & \\ x_1 & f[x_1] & & f[x_0, x_1, x_2] & & & \\ & & f[x_1, x_2] & & f[x_0, x_1, x_2, x_3, x_4] & & \\ x_2 & f[x_2] & & f[x_1, x_2, x_3] & & & \\ & & f[x_3, x_2] & & & & \\ x_3 & f[x_3] & & & & & \end{array}$$

$$f[x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+k}] = \frac{f[x_{i+1}, x_{i+2}, \dots, x_{i+k}] - f[x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+k-1}]}{x_{i+k} - x_i}$$

gdzie $f[x_i] = f_i$, $f[x_i, x_{i+1}] = (f[x_{i+1}] - f[x_i]) / (x_{i+1} - x_i)$
itd.

Dowód wyrażenia (**)

zapiszmy wielomian interpolacyjny jako:

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_{n-1})$$

gdzie a_0, a_1, a_2, \dots wyznaczone są z wartości $f(x_i)$

$$a_0 = f(x_0) = f[x_0]$$

$$a_1 = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} = f[x_0, x_1]$$

...

$$a_n = f[x_0, x_1, \dots, x_n]$$

ostatecznie

$$P_n(x) = f[x_0] + \sum_{k=1}^n f[x_0, x_1, \dots, x_k](x - x_0) \dots (x - x_{k-1})$$

dla równoodległych węzłów $(x_{i+1} - x_i) = h$ i $x = x_0 + sh$

mamy (iloczyn $(x - x_k)$ da $h^k s(s-1)(s-2) \dots (s-k+1)$)

$$P_n(x_0 + sh) = \sum_{k=0}^n \binom{s}{k} k! h^k f[x_0, x_1, \dots, x_k]$$

ale ponieważ $f[x_0, \dots, x_k] = \frac{1}{k! h^k} \Delta^k f(x_0)$, dostajemy (**)

(gdyż $(x_{i+k} - x_i) = kh$)

$$P(x_0 + h \cdot s) = \sum_{i=0}^n \binom{s}{i} \Delta^i f_0 \quad (**)$$