

## Elementy teorii rozpraszania (elastycznego)

W klasycznej teorii problem rozpraszania (zderzenia) cząstek o masach  $m_1$  i  $m_2$  z oddziaływaniem opisanym potencjałem  $V(\mathbf{r})$ , sprowadza się do problemu rozpraszania cząstki o masie zredukowanej  $\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$  w polu potencjalnym  $V(\mathbf{r})$ .

Zagadnienie stacjonarne (zamiast rozpatrywania procesu w czasie) – energia układu jako całości nie ulega zmianie.

Problem:

zakładamy *ciągły* strumień cząstek padających [na obszar oddziaływania  $V(\mathbf{r})$ ] i badamy strumień cząstek rozbiegających się pod różnymi kątami;

zadanie: znalezienie *różniczkowego przekroju czynnego* =

$$d\sigma(\theta, \varphi) = \frac{\text{liczba cząstek rozproszonych w j. czasu w kąt bryłowy } d\Omega}{\text{gęstość strumienia cząstek padających}}$$

gdzie  $d\Omega = \sin \theta d\theta d\varphi$ .

Cząstki padające [o masie  $\mu$ ] (a zatem i rozproszone) mają  $E > 0$ ; opisująca je funkcja falowa spełnia [1]

$$(\nabla^2 + k^2)\psi(\mathbf{r}) = \frac{2\mu}{\hbar^2} V(\mathbf{r})\psi(\mathbf{r})$$

gdzie  $k^2 = \frac{2\mu}{\hbar^2} E$  i ma rozwiązanie dla każdego  $E > 0$ .

Założmy, że  $V(\mathbf{r})$  spełnia w przybliżeniu

$$V(\mathbf{r}) \begin{cases} = 0, & |\mathbf{r}| > d \\ \neq 0, & |\mathbf{r}| \leq d \end{cases}$$

$d$  – obszar oddziaływania

na zewnątrz tego obszaru rozwiązaniami [1] są fale płaskie

$$\varphi_a(\mathbf{r}) = \exp(i\mathbf{k}_a \mathbf{r}), \quad \mathbf{k}_a^2 = k^2, \quad \mathbf{p} = \hbar \mathbf{k}_a$$

w szczególności jeśli założymy kierunek  $z$  strumienia cząstek padających [1\*],

$$\varphi_a(\mathbf{r}) = \exp(ik_a z).$$

Gęstość strumienia cząstek padających (=gęstości prądu prawdopodobieństwa)

$\varphi_a(\mathbf{r})$  jest równa prędkości cząstek padających (w ruchu względnym)

$$\mathbf{j}(\mathbf{r}, t) = \frac{-i\hbar}{2m} [\psi^* \nabla \psi - (\nabla \psi^*) \psi].$$

tutaj  $\mathbf{j}_a = \frac{\hbar k_a}{\mu}$ .

Rozwiązania  $\psi(\mathbf{r})$  równania [1] poszukuje się korzystając z tzw. formalizmu funkcji Greena, będącej rozwiązaniem równania [1a]

$$(\nabla^2 + \mathbf{k}^2)G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}').$$

Ogólne rozwiązanie równania

$$(\nabla^2 + k^2)\phi(\mathbf{r}) = A(\mathbf{r})$$

można przedstawić w postaci

$$\phi(\mathbf{r}) = \varphi(\mathbf{r}) + \int G(\mathbf{r}, \mathbf{r}')A(\mathbf{r}')d^3r',$$

[G jest jądrem operatora całkowego w równaniu całkowym – które zastępuje równanie różniczkowe [1] w poszukiwaniu rozwiązania  $\psi(\mathbf{r})$  ]

i można pokazać, że rozwiązanie równania [1a] odpowiadające falam rozproszonym (wybiegającym z centrum) ma postać

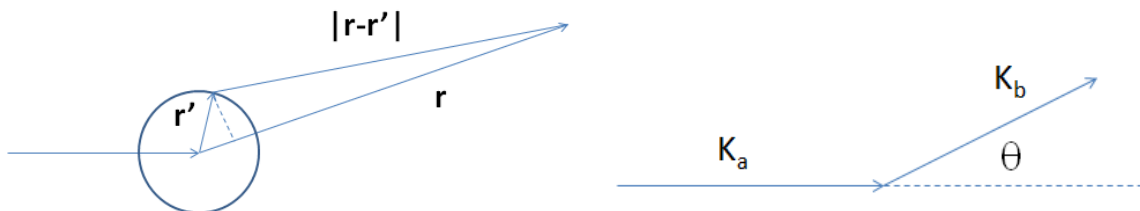
$$G_+(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = -\frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{4\pi|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|},$$

zatem [2]

$$\psi_a(\mathbf{r}) = \varphi_a(\mathbf{r}) - \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} V(\mathbf{r}')\psi_a(\mathbf{r}')d^3r'.$$

[rozwiązanie  $\psi_a$  znajduje się również pod całką].

Dla dużych  $r \gg d$



$$k|\mathbf{r} - \mathbf{r}'| = kr - \mathbf{k}_b \mathbf{r}', \quad \mathbf{k}_b = k \frac{\mathbf{r}}{r}$$

równanie [2] sprowadza się do [2a]

$$\psi_a(\mathbf{r}) = \varphi_a(\mathbf{r}) + A_{ba} \frac{e^{ikr}}{r},$$

gdzie

$$A_{ba} = -\frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \exp(-i\mathbf{k}_b \mathbf{r}') V(\mathbf{r}') \psi_a(\mathbf{r}') d^3 r',$$

tzn.

$$A_{ba} = -\frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \langle \varphi_b | V | \psi_a \rangle$$

a z uwagi na [1\*] zapisuje się [2a] jako

$$\psi = e^{ikz} + \frac{f(\theta)}{r} e^{ikr}$$

dla  $V=V(r)$ ; pierwszy człon to fala padająca a drugi to fala rozproszona (scat);

$A_{ba}$  lub  $f(\theta)$  nazywa się *amplitudą rozpraszania*; (z kierunku padającego „z” w kierunku określony kątem rozproszenia  $\theta$ , albo z kierunku określonego pędem  $\mathbf{k}_a$  w kierunku określonym przez pęd  $\mathbf{k}_b$  .

Radialna gęstość strumienia odpowiadająca fali rozproszonej

$$j_r = \frac{\hbar}{2\mu i} \left( \psi_{scat}^* \frac{\partial \psi_{scat}}{\partial r} - \psi_{scat} \frac{\partial \psi_{scat}^*}{\partial r} \right) = \frac{\hbar k}{\mu r^2} |A_{ba}|^2$$

ale przez element powierzchni kąta bryłowego  $d\Omega$  przechodzi  $j_r r^2 d\Omega$  cząstek, zatem z definicji  $d\sigma$

$$d\sigma = \frac{k}{k_a} |A_{ba}|^2 d\Omega = |A_{ba}|^2 d\Omega$$

gdyż przy elastycznym rozpraszaniu  $k=k_a$  .

Gdy  $V(r)$  jest małe i można potraktować jako zaburzenie, to równanie [2] można rozwiązać metodą kolejnych przybliżeń:

$$\psi_a^{(k+1)}(\mathbf{r}) = \varphi_a(\mathbf{r}) - \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} V(\mathbf{r}') \psi_a^{(k)}(\mathbf{r}') d^3 r'.$$

inaczej: [3]

$$\psi_a(\mathbf{r}) = \varphi_a(\mathbf{r}) - \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} V(\mathbf{r}') \varphi_a(\mathbf{r}') d^3r' + \dots$$

i tym samym amplituda rozpraszania:

$$A_{ba} = -\frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \langle \varphi_b | V | \varphi_a \rangle + \left( \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \right)^2 \int \varphi_b^*(\mathbf{r}) \frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} V(\mathbf{r}) V(\mathbf{r}') \varphi_a(\mathbf{r}') d^3r d^3r' + \dots$$

pozostawienie I-go wyrazu to tzw. przybliżenie Borna

$$A_{ba} = -\frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \langle \varphi_b | V | \varphi_a \rangle$$

i [DS]

$$d\sigma^{(B)} = \left( \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \right)^2 |\langle \varphi_b | V | \varphi_a \rangle|^2 d\Omega$$

Warunek stosowalności przybliżenia Borna.

Pozostawienie w [3] tylko jednego wyrazu jest dopuszczalne gdy

$$|\varphi_a(\mathbf{r})| \gg \left| \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \frac{\exp(ik|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} V(\mathbf{r}') \varphi_a(\mathbf{r}') d^3r' \right|$$

ale  $|V(r)|$  jest na ogół największe w  $r = 0$ , gdzie  $\varphi_a(\mathbf{r})$  jest skończone i  $< 1$ , zatem

$$1 \gg \left| \frac{\mu}{2\pi\hbar^2} \int \frac{\exp(ikr)}{r} V(\mathbf{r}) d^3r \right|,$$

pamiętając, że  $k^2 = \frac{2\mu}{\hbar^2} E$ , małe energie oznaczają  $kd \ll 1$ ,  $\exp$  – można zastąpić jedynką, zatem [4]

$$\bar{V} \ll \frac{\hbar^2}{2\mu d^2}, \quad \bar{V} = \frac{1}{4\pi d^2} \left| \int \frac{1}{r} V(r) d^3r \right|.$$

Ale  $\frac{\hbar^2}{2\mu d^2}$  można (za zasadą nieoznaczoności) uważać za „rząd” wartości energii kinetycznej swobodnej cząstki w obszarze o liniowych rozmiarach „ $d$ ”, zatem warunek [4] oznacza, że:

**energia kinetyczna cząstki musi być znacznie większa od energii potencjalnej.**

## Metoda fal parcyjnych

Jeśli  $V(\mathbf{r}) = V(r)$  [centralny potencjał o symetrii kulistej], wówczas moment pędu jest stałą ruchu  $[H, l^2] = 0$ , tzn. stany określone jako własne  $l^2$  uczestniczą w procesie rozpraszania niezależnie (nie mieszają się;

zarówno funkcję opisującą stany cząstek padających,  $\varphi_a(\mathbf{r})$ , jak i całą funkcję  $\psi(\mathbf{r})$  możemy przedstawić w postaci kombinacji liniowej (superpozycji) fal odpowiadających różnym wartościom momentu pędu

dla fali padającej w kierunku  $z$ : [15]

$$\varphi_a(\mathbf{r}) = e^{ikz} = \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) i^l j_l(kr) P_l(\cos\theta)$$

gdzie  $j_l(kr)$  - sferyczne funkcje Bessela, które są rozwiązaniami równania dla Schrödingera dla cząstki swobodnej, ale o określonej wartości orbitalnego momentu pędu [którego radialna część ma postać] [15a]

$$\left( \frac{d^2}{dr^2} - \frac{l(l+1)}{r^2} + k^2 \right) R(r) = 0,$$

pamiętając, że  $k^2 = \frac{2\mu}{\hbar^2} E$ ,  $E$  musi być dodatnia i nakładając warunek skończoności funkcji  $R(r)$  w  $r=0$ ;

pozostałe wyrazy w [15] to współczynniki rozwinięcia fali płaskiej na *fale kuliste Bessela*, - [przejście z bazy fal kulistych do fal płaskich].

Asymptotycznie dla dużych  $r$  funkcje Bessela

$$j_l(kr) \approx \frac{\sin(kr - \frac{1}{2}l\pi)}{kr}$$

zatem [15b]

$$\varphi_a(\mathbf{r}) \approx (kr)^{-1} \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) i^l P_l(\cos\theta) \rho_l(r)$$

gdzie  $\rho_l(r) = \sin(kr - \frac{1}{2}l\pi) = \frac{i}{2} \{ e^{-i(kr - \frac{1}{2}l\pi)} - e^{i(kr - \frac{1}{2}l\pi)} \}$ .

Pierwszy człon odpowiada falom kulistym *schodzącym się* do  $r=0$ , a drugi falom *rozchodzącym się* [wychodzącym].

Rozwiązania równania [1] też można szukać w takiej postaci [15c]

$$\psi(\mathbf{r}) = (kr)^{-1} \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) i^l P_l(\cos \theta) R_l(r)$$

przy czym  $R_l(r)$  spełniają [15d]

$$\left( \frac{d^2}{dr^2} - \frac{l(l+1)}{r^2} + k^2 \right) R_l(r) = \frac{2\mu}{\hbar^2} V(r) R_l(r),$$

z warunkiem brzegowym  $R_l(0) = 0$ .

Łatwo sprawdzić, że dla  $V(r) \sim 1/r$  dla  $r \rightarrow 0$ ,  $R_l$  które można przedstawić w postaci szeregu potęgowego  $ar^n(1 + br + cr^2 + \dots)$ , musi się zachowywać w  $r \rightarrow 0$  jak  $r^{l+1}$

Z fizycznego punktu widzenia możemy powiedzieć, że oddziaływanie cząstek z  $V$  zmieni w asymptotycznej postaci funkcji  $\psi$  amplitudę (wkład) fal *rozchodzących się* (rozproszonych), zatem możemy zapisać, że asymptotycznie dla dużych  $r$ : [16]

$$\begin{aligned} R_l(r) &= \frac{i}{2} \left\{ e^{-i(kr - \frac{1}{2}l\pi)} - S_l e^{i(kr - \frac{1}{2}l\pi)} \right\} = \\ &= \sin\left(kr - \frac{1}{2}l\pi\right) + \frac{i}{2} (-i)^l (1 - S_l) e^{ikr} \end{aligned}$$

$S_l$  – nazywa się *diagonalnymi elementami macierzy rozpraszania* [z bardziej ogólnej teorii zderzeń nieelastycznych]; można sprowadzić do *przesunięć fazowych*

$$S_l = \exp(2i\delta_l).$$

[ale trzeba ujednoznaczyć przedział, np. do  $(-\pi/2, +\pi/2)$ ].

Wstawiając [16] do [15c] dostaniemy (dla  $kr \gg l$ )

$$\psi(r) \approx \varphi_a(r) + A(\theta) \frac{e^{ikr}}{r},$$

gdzie

$$A(\theta) = \frac{i}{2k} \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1)(1 - S_l) P_l(\cos \theta)$$

Postępowanie:

- dla danego  $V(r)$ , rozwiązujemy [15d] dla kolejnych  $l$ , z danym warunkiem brzegowym w  $r=0$ ,

- każde  $R_l(r)$  przyrównujemy asymptotycznie (dla dużych  $r$ ) do postaci [16] i wyznaczamy  $S_l$ ;

- obliczamy  $A(\theta)$  a następnie przekrój czynny z [DS].

Łatwo jest znaleźć wyrażenie na całkowity przekrój czynny; pamiętając, że  $|A|^2 = A^* A$  oraz wyrażając  $1 - S_l = 1 - \exp(2i\delta_l)$  jako  $1 - S_l = -2i \exp(i\delta_l) \sin \delta_l$  [ze związków trygonometrycznych]

dostajemy

$$|A(\theta)|^2 = \frac{1}{k^2} \sum_{l,l'} (2l+1)(2l'+1) P_l(\cos \theta) P_{l'}(\cos \theta) \sin \delta_l \sin \delta_{l'} \cos(\delta_l - \delta_{l'})$$

a całkując po kątach i pamiętając, że

$$\int P_l(\cos \theta) P_{l'}(\cos \theta) d\Omega = \frac{4\pi}{2l+1} \delta_{l,l'}$$

dostajemy całkowity przekrój czynny

$$\sigma = \frac{4\pi}{k^2} \sum_{l=0}^{\infty} (2l+1) \sin^2 \delta_l = \sum_{l=0}^{\infty} \sigma_l.$$

W praktyce suma musi być skończona (przy sprawdzeniu, że jest zbieżna).